

Оглавление

Введение	3
1. Основные сведения о системах управления подвижными объектами	4
2. Использование интеллектуальных систем при радиоправлении в сложной тактической ситуации	14
2.1. Особенности интеллектуальных информационных систем	14
2.2. Этапы разработки экспертных систем	19
2.3. Иерархичность интеллектуальных информационных систем	32
2.4. Технология построения интеллектуальных информационных систем	37
2.5. Нейронные сети в интеллектуальных информационных системах	45
2.6. Обучение интеллектуальных информационных систем	53
2.7. Особенности и недостатки интеллектуальных нейросетей	59
2.8. Особенности методологии распознавания образов	68
3. Обслуживание целеуказаний телекоммуникационными системами	75
3.1. Телекоммуникационные системы и радиоправление ..	75
3.2. Основные понятия и определения при моделировании ..	77
3.3. Моделирование по схеме марковских процессов	80
3.4. Модели систем обслуживания целеуказаний	82
3.5. Моделирование искусственного интеллекта	90
3.6. Взаимодействие с моделями	103
4. Лабораторная работа № 1. Исследование пространственно-временных целеуказаний СУПО в рамках КРУ 1, 2 и полуавтономного наведения	111
4.1. Априорная база данных СУПО о КРУ 1, 2	111
4.2. Априорная база данных для полуавтономного наведения ..	129
4.3. Пакет прикладных программ для моделирования	144

4.4. Порядок выполнения лабораторной работы	155
5. Лабораторная работа № 2. Исследование модели самонаведения	167
5.1. Априорная база данных моделирования комплекса самонаведения	167
5.2. Порядок выполнения лабораторной работы № 2	198
Литература	205